

Baugröße 2 Flächenportalroboter AGR-2



Der AGR-2 ist für Handhabungsgewichte bis 150 kg ausgelegt, bewältigt Vertikalhübe bis etwa 3 m und erreicht eine Verfahrensgeschwindigkeit bis 4,5 m/s bei einer Beschleunigung von bis zu 6 m/s².

Mit seinen drei Achsen eignet sich der AGR ideal zum Abdecken von großflächigen Arbeitsbereichen, insbesondere im Bereich Intralogistik und zur Bestückung großer Maschinen.

Das Ritzel-Zahnstangensystem erlaubt die Übertragung großer Kräfte und eine genaue Positionierung. Mit Hilfe des Schwalbenschwanzes am Träger ist eine flexible Positionierung der Ständer und aller Anbaukomponenten bei der Montage möglich. Die Horizontalachse kann bis über 100 m verlängert werden.

Belastungsklassen

Dynamic

Horizontal x $v = 3 \text{ m/s}$ $a = 6 \text{ m/s}^2$

Horizontal y $v = 4,5 \text{ m/s}$ $a = 6 \text{ m/s}^2$

Vertikal $v = 2 \text{ m/s}$ $a = 4 \text{ m/s}^2$

mit bis zu 100 kg* Zusatzlast

Balanced

Horizontal x $v = 2,5 \text{ m/s}$ $a = 4,5 \text{ m/s}^2$

Horizontal y $v = 3 \text{ m/s}$ $a = 4,5 \text{ m/s}^2$

Vertikal $v = 1,5 \text{ m/s}$ $a = 4 \text{ m/s}^2$

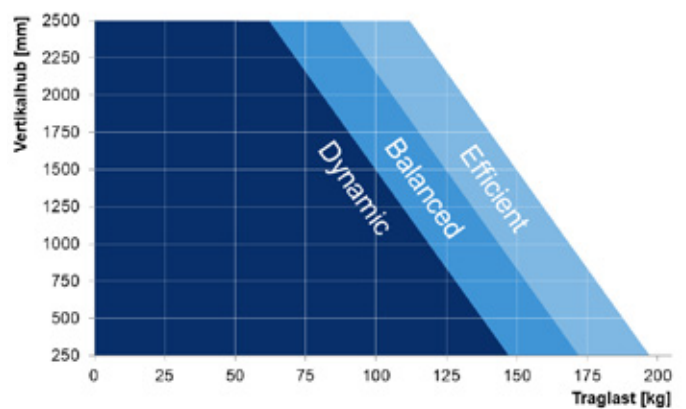
mit bis zu 125 kg* Zusatzlast

Efficient

Horizontal x $v = 2 \text{ m/s}$ $a = 3 \text{ m/s}^2$

Horizontal y $v = 2 \text{ m/s}$ $a = 3 \text{ m/s}^2$

Vertikal $v = 1 \text{ m/s}$ $a = 3 \text{ m/s}^2$



*Die Lastangaben beziehen sich auf einen Vertikalhub von 1,5m.

Mehr Informationen?

Sie benötigen detailliertere Informationen oder ein CAD-Modell von unserem Produkt? Dann wenden Sie sich bitte an unseren Vertrieb.

produktvertrieb@flt-automation.com

www.flt-automation.com